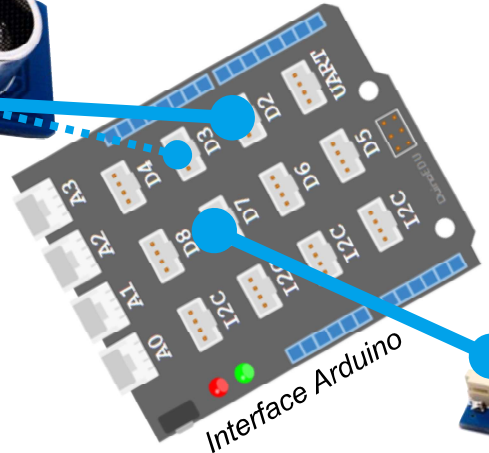




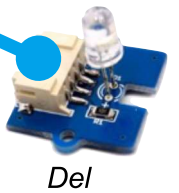
Exemple ici avec un capteur à ultrasons sur l'entrée numérique D2 (et D3) qui permet de détecter une surface à 12cm et de l'indiquer via une del sur D7



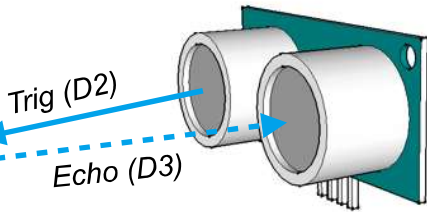
Capteur à ultrasons



Interface Arduino



Del

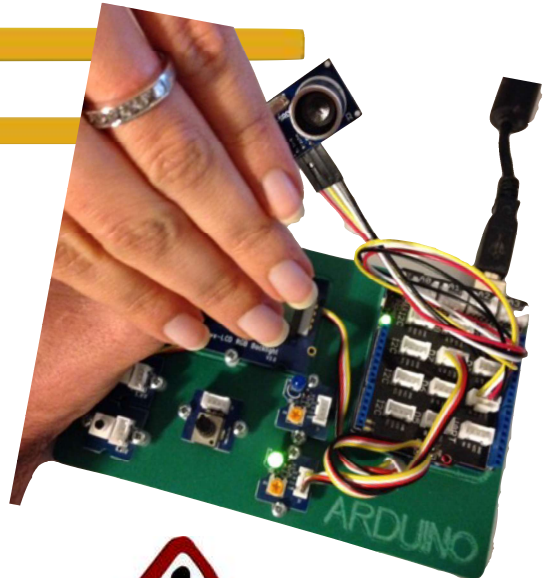


```

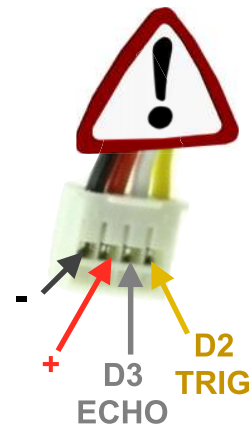
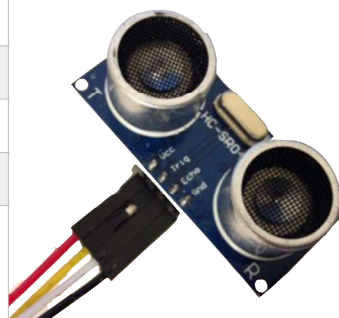
quand [drapeau] pressé
  répéter indéfiniment
    si distance mesurée par ultrason : broche TRIG 2 , broche ECHO 3 < 12 alors
      mettre l'état logique de la broche 7 à haut
    sinon
      mettre l'état logique de la broche 7 à bas
  
```

Bloc « distance mesurée par ultrason : »
 Ce bloc retourne la valeur mesurée en **cm** entre le capteur à ultrason et la surface face au capteur

```
distance mesurée par ultrason : broche TRIG 2 , broche ECHO 3
```



Prise	Capteur Ultrason
Prise D2	Noir Gnd -
	Rouge Vcc +
	Blanc Echo
	Jaune Trigger
Prise D3	A ne pas utiliser !



Une seule connectique permet de relier le trip et l'écho du signal ultrason. Si D2 est utilisé alors ne pas utiliser D3 pour une autre utilisation.